PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

08-096522

(43) Date of publication of application: 12.04.1996

(51)Int.Cl.

G11B 20/12 611B 20/12 611B 20/10 G11B 20/14

(21)Application number : 06-250208

20.09.1994

(71)Applicant: SONY CORP

(72)Inventor: MAEDA YASUAKI

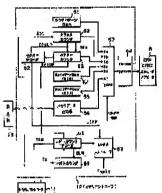
NAGASHIMA HIDEKI

(54) DATA ENCODER

(22)Date of filing:

(57)Abstract:

PURPOSE: To reduce the processing load on a microcomputer controlling recording operation. CONSTITUTION: Outputs of a synchronizing data generation part 51, a cluster counter 52, a sector counter 53, a recording data output part 56 and a zero data generation part 55 are selected by a selector 57 to be outputted. A selector control means 59 switch controls the selector 57 at the prescribed timing according to a Link signal based on the sector counter and a count value of a byte counter 60. Thus, a data group (cluster) becoming one recording unit respectively constituted of the number of prescribed sectors of a prescribed format is outputted from the selector 57.



(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平8-96522

(43)公開日 平成8年(1996)4月12日

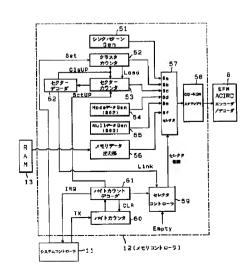
(51) Int.Cl. ⁶		識別記号	广内整理番号	FΙ	技術表示箇所
G 1 1 B	20/12	102	9295-5D		
			9295-5D		
	20/10	3 0 1	Z 7736-5D		
	20/14	3 4 1	A 9463-5D		
				審査請求	未請求 請求項の数4 FD (全 14 頁)
(21)出願番号		特願平6-250208		(71)出願人	000002185
					ソニー株式会社
(22)出願日		平成6年(1994)9月20日			東京都品川区北品川6丁目7番35号
				(72)発明者	前田 保旭
					東京都晶川区北晶川6丁目7番35号 ソニー株式会社内
				(72)発明者	長嶋 秀樹
				V-77277.2	東京都品川区北品川6丁目7番35号 ソニー株式会社内
				(74)代理人	弁理士 脇 篤夫 (外1名)

(54) 【発明の名称】 データエンコーダ

(57) 【要約】

【目的】 記録動作を制御しているマイクロコンピュータの処理負担軽減。

【構成】 同期データ発生部51、クラスタカウンタ52、セクターカウンタ53、配録データ出力部56、ゼロデータ発生部55の出力をセレクタ57で選択して出力する。セレクタ制御手段59は、セクターカウンタに基づくLink信号及びパイトカウンタ60のカウント値に応じた所定タイミングでセレクタ57を切換制御することにより、セレクタ57から、それぞれ所定のフォーマットの所定数のセクターで構成される1記録単位となるデータ群(クラスタ)を出力させることができるように構成する。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 1記録単位となるデータ群が、それぞれ 少なくとも同期データ、アドレスデータ、メインデータ を含む所定のフォーマットで形成される所定数のセクタ ーで構成される場合に、前記データ群を出力するデータ エンコーダとして、

同期データ発生手段と、

データ群アドレスカウンタ手段と、

セクターアドレスカウンタ手段と、

メインデータ出力手段と、

ダミーデータ発生手段と、

前記同期データ発生手段、前記データ群アドレスカウン タ手段、前記セクターアドレスカウンタ手段、前記メイ ンデータ出力手段、及び前記ダミーデータ発生手段の出 力を選択的に出力するセレクタ手段と、

セクター内でのバイトポジションをカウントするバイト カウンタ手段と、

前記セクターアドレスカウンタ手段及び前記バイトカウ ンタ手段のカウント値に応じた所定タイミングで前記セ 段から、それぞれ所定のフォーマットの所定数のセクタ ーで構成される1記録単位となるデータ群を出力させる ことができるセレクタ制御手段と、

を有して構成されることを特徴とするデータエンコー

【請求項2】 エンコード出力開始制御信号に応じて、 前記データ群アドレスカウンタ手段にはデータ群アドレ スがセットされ、かつ、前記セクターアドレスカウンタ 手段には所定のセクターアドレス値がセットされた後、 前記セクターアドレスカウンタ手段は前記パイトカウン 30 くことになる。 夕手段のカウント値に応じてインクリメントされ、

また前記データ群アドレスカウンタ手段は、前記セクタ ーアドレスカウンタ手段のカウント値に応じてインクリ メントされるように構成されていることを特徴とする請 求項1に記載のデータエンコーダ。

【請求項3】 1 記録単位となるデータ群を構成するセ クターのうち、所定のセクターがメインデータとしてダ ミーデータが配置されるセクターとされている場合に、 前記セレクタ制御手段は、前記セクターアドレスカウン **夕手段のカウント値により、メインデータとしてダミー 40 モードデータが記録される。このパイト12~15の4** データを配置するセクターの出力タイミングを検出し、 当該セクターのメインデータ出力タイミングの際に前記 ダミーデータ発生手段からのデータが出力されるように 前記セレクタ手段を制御するように構成されていること を特徴とする請求項1又は請求項2に記載のデータエン コーダ。

【請求項4】 前記セレクタ制御手段は、前記メインデ ータ出力手段からのデータ出力がなくなることを検出し たら、以降のセクター出力については、メインデータ出 カタイミングの際に前記ダミーデータ発生手段からのデ 50 ーマット自体はメインデータセクターと同様である。た

ータが出力されるように前記セレクタ手段を制御するよ うに構成されていることを特徴とする請求項1、請求項 2、又は請求項3に記載のデータエンコーダ。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は例えば光磁気ディスクな どの記録媒体に所定のフォーマットでデータを記録する 記録方式において、その記録するデータ群を生成するデ ータエンコーダに関するものである。

10 [0002]

> 【従来の技術】近年、各種のデジタルデータ記録媒体が 実用化され、例えばコンパクトディスクシステムのよう に光ディスクを用いた再生専用のシステムや、光磁気デ ィスクを記録媒体としてユーザーが音声データを記録/ 再生することができるミニディスクシステムが知られて

【0003】ミニディスクシステムにおいては、光磁気 ディスクに対する記録動作は、クラスタという単位で行 なわれる。つまりクラスタが記録時の最小単位である。 レクタ手段を切換制御することにより、前記セレクタ手 20 図6 (a) (b) のように、1 つのクラスタは36セク ターで構成される。このセクターのうち示す『\$00』 ~ 『\$1F』までの32セクターはメインデータセクタ ーとされ、実際の音声データや管理情報などは、このセ クターに記録される。残りの『\$FC』~『\$FF』の 4セクターはサブデータセクターとされているが、実際 にはダミーデータによるリンキング領域とされている。 クラスタ単位の記録動作はリンキング領域におけるセク ター『\$FD』の中央位置から開始され、『\$00』~ 『\$1F』までの32セクターにデータが記録されてい

> 【0004】『\$00』~『\$1F』までのメインデー タセクターは、セクターフォーマットが図6(c)のよ うに構成される。1セクターは0バイトから2351バ イトまでの2352バイトで構成される。そしてバイト 0~パイト11までの12パイトが同期パターンとなる 所定のデータが記録される。次にバイト12、13がク ラスタアドレス、バイト14がセクターアドレスとされ る。このように各セクターには3バイトでアドレスが記 録されることになる。 つづいてパイト15は1パイトで バイトはセクターのヘッダとされている。

> 【0005】そしてパイト16からパイト19までの4 バイトはサブヘッダとされているが、実際にはこの4バ イトは全てゼロデータ (Null) が記録される。サブ ヘッダに続いて、バイト20からバイト2351までの 2332パイトはデータエリアとされ、実際の音声デー 夕や管理情報などが記録されることになる。

【0006】リンキング領域とされる『\$FC』~『\$ FF』のサブデータセクターについても、セクターフォ

だし、サブデータセクターでは、図6(d)のようにバ イト20からバイト2351までのデータエリアとなる 2332バイトは、全てダミーデータとしてゼロデータ (Nu 1 1) とされている。

[0007]

【発明が解決しようとする課題】ミニディスクシステム において記録のための音声データが入力された場合は、 その音声データはデータ圧縮処理が施された後、1セク ター分に相当するデータ量単位で順次、パッファRAM に取り込まれていく。そしてバッファRAMから順次読 10 させることができるように構成する。 み出されて、図6に示したように同期パターン、クラス タアドレス、セクターアドレス、モードデータ、サブヘ ッダが付加され、セクターフォーマットのデータストリ ームが形成される。このように生成されたセクターデー 夕は、さらにCIRC及びEFMエンコードが施された 後、記録ヘッドに供給されて光磁気ディスクに記録され ていくことになる。

【0008】ここで、音声データなどのメインデータに 同期パターン等を加えたセクターデータを生成するため に、記録動作を制御するマイクロコンピュータは、セク 20 ターデータの転送タイミング毎にクラスタ及びセクター アドレスの設定のためのコマンドを送信していた。ま た、上述のようにサブデータセクターではメインデータ エリアがNu11データとされるが、このようなサブデ ータセクターの生成のためにも、マイクロコンピュータ はデータエリアをNu11データとするためのコマンド を発していた。さらに、これらの制御はセクターデータ をCIRC及びEFMエンコードのために転送する前に 行なわなければならず、従ってマイクロコンピュータは 常に1つ先のセクターについての情報も管理していなけ 30 ればならない。

【0009】 これらのことからマイクロコンピュータの 処理負担が増大してしまうという問題が生じており、ま た場合によってはセクターアドレスの設定ミスなども発 生するという問題があった。

[0010]

【課題を解決するための手段】本発明はこのような問題 点に鑑みてなされたもので、マイクロコンピュータの処 理負担を軽減することを目的とする。

【0011】このため、1記録単位となるデータ群(ク 40 ラスタ)が、それぞれ少なくとも同期データ、アドレス データ、メインデータを含む所定のフォーマットで形成 される所定数のセクターで構成される場合に、このよう なデータ群を出力することができるデータエンコーダを 構成する。このデータエンコーダとしては、同期データ 発生手段と、データ群アドレスカウンタ手段と、セクタ ーアドレスカウンタ手段と、メインデータ出力手段と、 ダミーデータ発生手段と、バイトカウンタ手段と、セレ クタ手段と、セレクタ制御手段とを設ける。セレクタ手

手段、セクターアドレスカウンタ手段、メインデータ出 力手段、及びダミーデータ発生手段の出力を選択的に出 カすることができるようにする。バイトカウンタ手段は セクター内でのバイトポジションをカウントする。そし てヤレクタ制御手段は、ヤクターアドレスカウンタ手段 及びパイトカウンタ手段のカウント値に応じた所定タイ ミングでセレクタ手段を切換制御することにより、セレ クタ手段から、それぞれ所定のフォーマットの所定数の セクターで構成される1記録単位となるデータ群を出力

【0012】また、エンコード出力開始制御信号に応じ て、データ群アドレスカウンタ手段にはデータ群アドレ スがセットされ、かつ、セクターアドレスカウンタ手段 には所定のセクターアドレス値がセットされるようにす る。そしてその後は、セクターアドレスカウンタ手段は バイトカウンタ手段のカウント値に応じてインクリメン トされ、またデータ群アドレスカウンタ手段は、セクタ ーアドレスカウンタ手段のカウント値に応じてインクリ メントされるように構成する。

【0013】また、1記録単位となるデータ群を構成す るセクターのうち、所定のセクターがメインデータとし てダミーデータが配置されるセクターとされている場合 に、セレクタ制御手段は、セクターアドレスカウンタ手 段のカウント値により、メインデータがダミーデータと されるセクターの出力タイミングを検出し、そのセクタ ーのメインデータ出力タイミングの際には、ダミーデー 夕発生手段からのデータが出力されるようにセレクタ手 段を制御するように構成する。

【0014】またセレクタ制御手段は、メインデータ出 カ手段からのデータ出力がなくなることを検出したら、 以降のセクター出力については、メインデータ出力タイ ミングの際にダミーデータ発生手段からのデータが出力 されるようにセレクタ手段を制御するように構成する。

[0015]

【作用】上記構成のデータエンコーダを形成することに より、記録動作を制御しているマイクロコンピュータ が、音声データなどのメインデータに同期信号やアドレ スなどを付加してセクターデータを生成する処理を行な う必要はなくなる。またアドレスは、データ群アドレス カウンタ手段と、セクターアドレスカウンタ手段のカウ ント動作により設定されていくため、アドレス設定ミス は殆どなくすことができる。

[0016]

【実施例】以下、本発明の実施例となるデータエンコー ダを備えた記録再生装置を説明する。図2は記録再生装 置 (ミニディスク記録再生装置) のプロック図である。 図2において、1は光磁気ディスクであり、ディスク1 はスピンドルモータ2により回転駆動される。3はディ スク1に対して記録/再生時にレーザ光を照射する光学 段は、同期データ発生手段、データ群アドレスカウンタ 50 ヘッドであり、光磁気ディスクに対して記録時には記録

トラックをキュリー温度まで加熱するための高レベルの レーザ出力をなし、また再生時には磁気カー効果により 反射光からデータを検出するための比較的低レベルのレ ーザ出力を実行する。

【0017】ディスク1からのデータ競出動作を行なう ため、光学ヘッド3はレーザ出力手段としてのレーザダ イオードや、偏向ビームスプリッタや対物レンズ等から なる光学系、及び反射光を検出するためのディテクタが 搭載されている。対物レンズ3aは2軸機構4によって 能に保持されており、また、光学ヘッド3全体はスレッ ド機構5によりディスク半径方向に移動可能とされてい

【0018】また、6aは供給されたデータによって変 調された磁界を光磁気ディスクに印加する磁気ヘッドを 示し、ディスク1を挟んで光学ヘッド3と対向する位置 に配置されている。磁気ヘッド6aは光学ヘッド3とと もにスレッド機構5によってディスク半径方向に移動さ れる。

ィスク1から検出された情報はRFアンプ7に供給され る。RFアンプ7は供給された情報の演算処理により、 再生RF信号、トラッキングエラー信号、フォーカスエ ラー信号、グループ情報(光磁気ディスク1上のウォブ リンググループの情報) 等を抽出する。そして、抽出さ れた再生RF信号はエンコーダ/デコーダ部8に供給さ れる。また、トラッキングエラー信号、フォーカスエラ ー信号はサーボ回路9に供給される。

【0020】サーボ回路9は供給されたトラッキングエ ラー信号、フォーカスエラー信号や、システムコントロ 30 回路6に供給される。 ーラ11からのトラックジャンプ指令、アクセス指令に より各種サーボ駆動信号を発生させ、2軸機構4及びス レッド機構5を制御してフォーカス及びトラッキング制 御をなす。またグループ情報及びグループ情報からデコ ードされたグループアドレスのクロックを用いて、スピ ンドルモータ2を一定線速度(CLV)に制御する。ま た、システムコントローラ11からのスピンドルキッ ク、スピンドルブレーキなどの制御信号により、スピン ドルモータ2の駆動、停止などの制御を行なう。

【0021】再生RF信号はエンコーダ/デコーダ部8 でEFM復調、CIRC等のデコード処理され、メモリ コントローラ12によって一旦パッファRAM13に書 き込まれる。なお、光学ヘッド3による光磁気ディスク 1からのデータの読み取り及び光学ヘッド3からパッフ ァRAM13までの再生データの転送は1,41Mbit/secで (間欠的に) 行なわれる。

【0022】パッファRAM13に書き込まれたデータ は、再生データの転送が0.3Mbit/sec となるタイミング で読み出され、エンコーダ/デコーダ部14に供給され る。そして、音声圧縮処理に対するデコード処理等の再 50 б

生信号処理を施され、D/A変換器15によってアナロ グ信号とされ、端子16から所定の増幅回路部へ供給さ れて再生出力される。例えばL, Rオーディオ信号とし て出力される。

【0023】このようにディスク1から読み出されたデ ータを一旦パッファRAM13に高速レートで間欠的に 書き込み、さらに低速レートで読み出して音声出力する ことで、例えば一時的にトラッキングサーボが外れてデ ィスク1からのデータ読出が不能になっても音声出力は ディスク半径方向及びディスクに接離する方向に変位可 10 そのままとぎれることなく継続されるという、いわゆる ショックプルーフ機能が実現される。

> 【0024】アドレスデコーダ10は、RFアンプ7か ら供給されたグループ情報に対してFM復調及びバイフ ェーズデコードを行なってグループアドレスを出力す る。このグループアドレスや、エンコーダ/デコーダ部 8でデコードされたアドレス情報はエンコーダ/デコー ダ部8を介してシステムコントローラ11に供給され、 各種の制御動作に用いられる。

【0025】ディスク(光磁気ディスク)1に対して記 【0019】再生動作によって、光学ヘッド3によりデ 20 録動作が実行される際には、端子17に供給された記録 信号(アナログオーディオ信号)は、A/D変換器18 によってデジタルデータとされた後、エンコーダ/デコ ーダ部14に供給され、音声圧縮エンコード処理を施さ れる。エンコーダ/デコーダ部14によって圧縮された 記録データはメモリコントローラ12によって一旦バッ ファRAM13に書き込まれ、また所定タイミングで読 み出されてエンコーダ/デコーダ部8に送られる。そし てエンコーダノデコーダ部8でCIRCエンコード、E FM変調等のエンコード処理された後、磁気ヘッド駆動

> 【0026】磁気ヘッド駆動回路6はエンコード処理さ れた記録データに応じて、磁気ヘッド6aに磁気ヘッド 駆動信号を供給する。つまり、光磁気ディスク1に対し て磁気ヘッド6aによるN又はSの磁界印加を実行させ る。また、このときシステムコントローラ11は光学へ ッド3に対して、記録レベルのレーザ光を出力するよう に制御信号を供給する。

【0027】システムコントローラ11はマイクロコン ピュータにより構成され、ユーザー操作や内部のプログ ラムに従って、上述のように各部の動作制御を行なうも のである。19はユーザー操作に供されるキーが設けら れた操作入力部、20は例えば液晶ディスプレイによっ て構成される表示部を示す。

【0028】このような記録再生装置では上記したよう に記録動作時に音声圧縮エンコードを施された音声デー タがメモリコントローラ12によって一旦パッファRA M13に記憶される。そしてパッファRAM13からは 1セクター分に相当するデータ量単位(2332パイ ト)で順次読み出され、図6に示したように同期パター ン、クラスタアドレス、セクターアドレス、モードデー

タ、サブヘッダが付加され、セクターフォーマットのデ ータストリームが形成される。そしてエンコーダ/デコ ーダ部8でCIRC及びEFMエンコードが施された 後、磁気ヘッド駆動回路6に供給されて光磁気ディスク に記録されていくことになる。ここで本実施例の場合、 このようなセクターデータを生成するためのデータエン コーダがメモリコントローラ12内に形成されている。

【0029】図1に、メモリコントローラ12内に形成 される実施例のデータエンコーダを示す。なお、メモリ コントローラ12内には、データエンコーダ以外に、エ 10 ンコーダノデコーダ部14との間のインターフェース 部、パッファRAM13との間のインターフェース部、 書込/読出アドレス発生部などの同路部位が存在する が、これらの図示は省略し、データエンコーダとしての 構成部分のみを示している。

【0030】51はシンクパターン発生部であり、12 バイトとなる特定の同期パターンを発生する。52はク ラスタカウンタであり、クラスタアドレスを発生するた めのカウンタである。 クラスタカウンタ 5 2 のカウント 任意の値を設定できる。またクラスタカウンタ52はC 1 s UP信号によりカウント値をインクリメントしてい <.

【0031】53はセクターカウンタであり、セクター アドレスを発生するためのカウンタである。セクターカ ウンタ53には、クラスタカウンタ52からのLoad 信号により所定値がロードされる。またセクターカウン タ53はSctUP信号によりカウント値をインクリメ ントしていく。クラスタカウンタ52からのLoad信 号によりロードされる値は『\$FD』となる。つまりク 30 ラスタカウンタ52がシステムコントローラ11からの Set信号により或る値がロードされた際には、クラス タカウンタ52がLoad信号によりセクターカウンタ 53に『\$FD』をロードする。また、クラスタカウン タ52がC1sUP信号によりカウント値をインクリメ ントしていく際には、同時にそのClsUP信号がセク ターカウンタ53に供給され、このときセクターカウン 夕53に『SFC』がロードされる。これは、図6 (b) に示したようにクラスタ内のセクターアドレスは 『\$FC』~ 『\$1F』であることに応じて、クラスタ 40 アドレスが変化するときに、セクターアドレスを『\$1

【0032】54はモードデータ発生部であり、セクタ 一内の1パイトのモードバイト (パイト15) のための 固定値『\$02』を発生する。55はNu11データ発 生部であり、ダミーデータとなる『\$00』データを発 生させる。56はメモリデータ出力部であり、バッファ RAM13に取り込まれていたデータを読み出して出力 する。

F』から『SFC』とするためである。

【0033】57はセレクタである。セレクタ57は入 50 ッファRAM13内に読み出すデータが無くなったこと

カSa~Sfから1つを選択して出力する。入力Saに はシンクパターン発生部51、入力Sbにはクラスタカ ウンタ52、入力Scにはセクターカウンタ52、入力 Sdにはモードデータ発生部、入力SeにはNullデ ータ発生部、入力Sfにはメモリデータ出力部、のそれ ぞれの出力が供給される。セレクタ57の出力は図6に 示したフォーマットのセクターデータとなり、これはC D-ROMスクランプラ58で処理が行なわれた後、エ ンコーダ/デコーダ部8に転送される。59はセレクタ コントローラであり、セクターデータを生成するために セレクタ57の入力Sa~Sfを所定タイミングで切り 換える制御を行なう。

【0034】60はパイトカウンタ、61はパイトカウ ンタデコーダである。バイトカウンタ60はシステムコ ントローラ11からのTX信号をトリガとしてバイトカ ウントを行なうもので、セクター内の転送バイト数をカ ウントするカウンタである。バイトカウントデコーダ6 1はパイトカウンタ60のカウント値をデコードしてい る。そして、1セクターは2352バイトであるため、 初期値はシステムコントローラ11がSet信号により 20 バイトカウンタ60によるカウント値が2351となっ たらセクターカウンタ53に対してSctUP信号を出 力し、セクターカウンタ53をインクリメントさせる。 また同時にバイトカウンタ60に対してCLR信号を出 力して、カウント値を『0』にリセットさせる。

> 【0035】 またパイトカウントデコーダ61はSct UP信号と同時にIRQ信号(転送終了割込信号)をシ ステムコントローラ11に対して出力している。システ ムコントローラ11内にはIRQ信号をカウントするカ ウンタが設けられていることで、システムコントローラ 11は現在のセクターアドレスを把握することができ る。さらに、バイトカウントデコーダ61は、バイト情 報をセレクタコントローラ59に供給しており、セレク タコントローラ59はこれに基づいてセクター内でのセ レクタ57の切換制御を行なうようにしている。

> 【0036】62はセクターデコーダであり、セクター カウンタ53のカウント値から現在のセクターアドレス (『\$FC』~『\$1F』) をデコードする。そして、 セクターアドレスが『\$1F』となったら、ClsUP 信号を出力することで、クラスタカウンタ52をインク リメントさせ、またセクターカウンタに『\$FC』をロ ードさせる。また、セクターデコーダ62は、セクター アドレスが『\$FC』~『\$FF』となっているタイミ ングでLink信号を出力し、セレクタコントローラ5 9に供給する。これは現在リンキング領域とされるサブ データセクターの転送中であることを示す信号となる。 セレクタコントローラ59は、このLink信号によ り、サブデータセクタに対応するセレクタ57の切換制 御を行なう。

> 【0037】なお、セレクタコントローラ59には、バ

を検出された際にEmpty信号が供給される。このEmpty信号は、エンコーダ/デコーダ部14からメモリコントローラ12への入力カウンタ値と、パッファRAM13からの読出カウンタ値が一致した際に発生される。つまり、メインデータが入力されてがパッファRAM13へ書き込まれていくことがなくなり、その後パッファRAM13から蓄積したデータを読み出してしまった時点でEmpty信号が発生される。

【0038】このデータエンコーダの動作を図3、図4、図5で説明する。図3に1クラスタの記録時の動作 10 タイミングを示す。まず、図3(a)(b)に示すようにSet信号によりシステムコントローラ11がクラスタカウンタ52に或るクラスタ番号(クラスタアドレス)をセットする。例えばクラスタ番号=『\$100』とされたとする。このとき、図3(d)(e)のようにクラスタカウンタ52からセクターカウンタ53にLoad信号が発され、セクターカウンタ53のカウント値として『\$FD』がロードされる。

【0039】次に、図3(h)のようにシステムコントローラ11がトリガとしてTX信号を出力することでパ2のイトカウンタ60がカウント動作を開始する。パイトカウンタ60のカウント値に応じて、パイトカウンタデコーダ61はセレクタコントローラ59にパイト情報を供給する。図5(b)(d)に示すように、パイトカウント値が『0』、つまりパイトカウントがスタートした時点では、セレクタコントローラ59はセレクタ57を入力Saに設定する。これにより、転送パイト0~12までの間に、シンクパターン発生部51からの同期パターンデータが出力される。

【0040】図6に示したようにセクターのバイト12,13はクラスタアドレスである。従って図5(b)(d)に示すように、セレクタコントローラ59はバイトカウント値が『11』となった後、セレクタ57を入カSbに切り換える。これによりバイト12,13の転送タイミングでクラスタカウンタ52のカウント値『\$100』がクラスタアドレスとして出力される。

【0041】セクターのパイト14はセクターアドレスである。従って、セレクタコントローラ59はパイトカウント値が『13』となった後、セレクタ57を入力Scに切り換える。これによりパイト14の転送タイミン40グでセクターカウンタ52のカウント値『\$FD』がセクターアドレスとして出力される。セクターのパイト15はモードデータである。従ってセレクタコントローラ59はパイトカウント値が『14』となった後、セレクタ57を入力Sdに切り換える。これによりパイト15の転送タイミングでモードデータ発生部54からのデータ『\$02』がモードデータとして出力される。

【0042】セクターのパイト16~20はNullデータによるサブヘッダである。従ってセレクタコントローラ59はパイトカウント値が『15』となった後、セ 50

レクタ57を入力Seに切り換える。これにより各バイト16~20の転送タイミングでMullデータ発生部55からのデータ『\$00』が出力される。

【0043】 さらに、セクターのバイト21~2351 はデータエリアである。ただし、セクターがサブデータ セクターである場合はデータエリアはNullデータと される。最初にセクターカウンタ53に『\$FD』がロ ードされているときの転送タイミングでは、サブデータ セクターであることからセクターデコーダ62からLi nk信号が出力されている(図3(g))。これによ り、セレクタコントローラ59はパイト21~2351 のデータエリアの転送タイミングでセレクタ57を入力 Sfに設定し、各バイトをNullデータとして出力す る。つまり、最初のセクター『\$FD』の転送期間で は、バイトカウンタ60のカウント値に応じて図5 (d) のようにセレクタ57を切り換えることになる。 【0044】パイトカウンタ60が『2351』となっ たら、バイトカウンタデコーダ61によって、次にバイ トカウンタ60が『O』にリセットされるとともに、S c t U P 信号が出力される(図 5 (e) 及び図 3 (f))。これにより、セクターカウンタ53の値は 『SFE』となる。このときセクター『SFE』がサブ データセクターであるためLink信号は継続して出力 される。従って、セクター『\$FE』の転送期間は図5 (d) のようにセレクタ57が切り換えられる。つま り、同期パターン、クラスタアドレス『\$100』、セ クターアドレス『\$FE』、モードデータ『\$02』、 Nullデータによるサプヘッダ及びメインデータが出 力される。さらに、セクター『\$FE』の転送が終了し 30 てセクターカウンタ53が『\$FF』となった後のセク ター『\$FF』の転送期間も、同様に図5(d)のよう にセレクタ57が切り換えられてセクターデータが出力 される。

【0045】次に、セクター『\$FF』の転送が終了し てSctUP信号によりセクターカウンタ53が『\$0 0』となると、図3(g)に示すようにLink信号出 力が停止される。このセクター『\$00』の転送期間に おいては、セレクタ57は図5(c)のように制御され る。つまり、入力Saが選択されて同期パターンが出力 された後、入力Sbが選択されてクラスタアドレス『S 100』、入力Scが選択されてセクターアドレス『\$ 00』、入力Sdが選択されてモードデータ『S0 2』、入力Seが選択されてNullデータによるサブ ヘッダが、それぞれ出力される。続いてバイト20~2 351までの転送タイミングでは、セレクタコントロー ラ59は、Link信号が無いため、セレクタ57を入 カSfに接続し、メモリデータ出力部56からのデータ を出力する。つまりバッファRAM13から読み出した 音声などのデータである。

【0046】以降、セクターカウンタ53が『\$01』

~『\$1F』となっている間は、図3(d)(g)から わかるようにLink信号が出力されていないため、各 セクター『\$01』~『\$1F』の転送タイミングでは セレクタ57は図5(c)のように制御されて、メイン データヤクターとして転送される。

【0047】セクターカウンタが『\$1F』となり、セ クター『\$1F』の転送が行なわれ、バイトカウンタ6 0が『2351』となると、図3(c)のようにセクタ ーデコーダ62からC1sUP信号が出力される。これ ウント値が『\$101』となる(図3(b))。また、 ClsUP信号によりセクターカウンタ53に『SF C』がロードされる(図3(d))。セクター『\$F C』はリンキング領域(サブデータセクター)であるた め、セクターデコーダ62はLink信号を出力する。 従ってセクター『\$FC』の転送期間においては、セレ クタコントローラ59はセレクタ57を図5(d)のよ うに制御することになる。

【0048】次のセクター『SFD』~『SFF』も同 様にセレクタコントローラ59はセレクタ57を図5 20 (d) のように制御する。そして、セクター『\$00』 からは、セレクタコントローラ59はセレクタ57を図 5 (c) のように制御することになる。

【0049】なお、クラスタ単位の記録の終了は、セク ター『\$ F D』で終了することになる。従って記録終了 時には、システムコントローラ11はセクター『\$F D』の転送が終了した時点でTX信号によるバイトカウ ンタ60のトリガを解除する(図3(h))。このため にシステムコントローラ11は転送中のセクター番号を 把握していなければならないが、このためには上述した 30 ようにIRQ信号をカウントしておくか、もしくはセク ターカウンタ53のカウント値を取り込むなどの手段が 識じられればよい。

【0050】ところで、記録はクラスタ単位で行なわれ るため、或るクラスタの記録途中で音声データなどの入 カデータが無くなることが多い。つまりバッファRAM 13に新たにデータが取り込まれず、クラスタ内の途中 の或る時点で蓄積データを全て読み出してしまった状態 となった場合である。記録動作自体はそのクラスタが終 了するセクター『\$FD』まで継続され、その終了に至 40 説明図である。 までのセクターについては、メインデータが全てNu1 1 データとされる。

【0051】例えば図4(j)に示すように、セクター 『\$01』の転送終了に応じてバッファRAM13内に データが無くなり、セレクタコントローラ59にEmp ty信号が入力されたとする。すると、セクター『\$0 2』以降のセクターについては、セレクタコントローラ 59はパイト20~2351のメインデータの転送タイ ミングでセレクタ57を入力Seを選択させ、Nu11 データ発生部55の出力を転送させる。つまりセレクタ 50 14 エンコーダ/デコーダ部

12

コントローラ59はセレクタ57を図5(d)のように 切換制御することになる。

【0052】以上のようにメモリコントローラ12内に 本実施例のデータエンコーダが構成されていることによ り、システムコントローラ11は、ヤクターデータの転 送タイミング毎にクラスタ及びセクターアドレスの設定 のためのコマンドの送信や、サブデータセクターやサブ ヘッダバイトでのNullデータ、及びEmpty信号 発生後のNu11データの設定コマンドの送信は不要と によりクラスタカウンタ52がインクリメントされ、カ 10 なる。また、常に1つ先のセクターについての情報を管 理するということも不要となる。これにより、システム コントローラ11の処理負担は大幅に軽減されることに なる。

> 【0053】なお、実施例ではミニディスクシステムに 搭載した例で説明したが、本発明のデータエンコーダは これ以外の各種システムにおいても採用することができ る。また、データエンコーダの構成は図1のものに限定 されるものではなく、各種変形例が考えられる。

[0054]

【発明の効果】以上説明したように本発明のデータエン コーダにより、記録動作を制御しているマイクロコンピ ュータが、音声データなどのメインデータに同期信号や アドレスなどを付加してセクターデータを生成する処理 を行なう必要はなくなり、その処理負担を大幅に軽減す ることができるという効果がある。またアドレスは、デ ータ群アドレスカウンタ手段と、セクターアドレスカウ ンタ手段のカウント動作により設定されていくため、ア ドレス設定ミスを殆どなくすことができるという効果も ある。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の実施例のデータエンコーダのブロック 図である。

【図2】実施例のデータエンコーダが搭載される記録再 生装置のプロック図である。

【図3】実施例のデータエンコーダの動作タイミングの 説明図である。

【図4】実施例のデータエンコーダの動作タイミングの 説明図である。

【図5】実施例のデータエンコーダの動作タイミングの

【図6】ミニディスクのセクター構造の説明図である。 【符号の説明】

- 1 ディスク
- 3 光学ヘッド
- 7 RFアンプ
- 8 エンコーダ/デコーダ部
- 11 システムコントローラ
- 12 メモリコントローラ
- 13 パッファRAM

(8) 特開平8-96522

13

51 シンクパターン発生部

52 クラスタカウンタ

53 セクターカウンタ

54 モードデータ発生部

55 Nu11データ発生部

56 メモリデータ出力部

57 セレクタ

58 CD-ROMスクランプラ

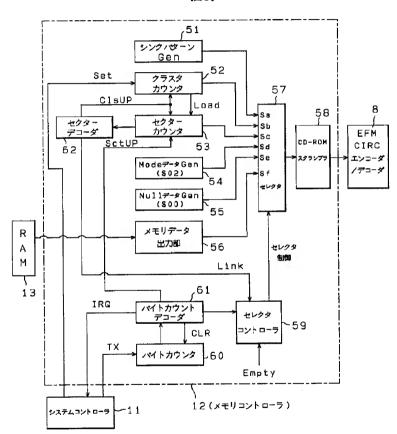
59 セレクタコントローラ

60 バイトカウンタ

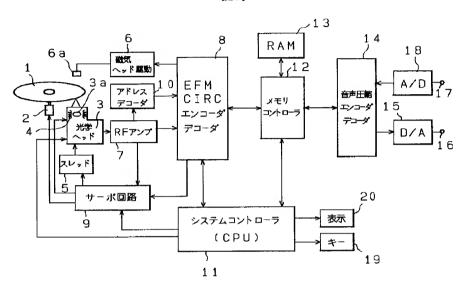
61 パイトカウンタデコーダ

62 セクターデコーダ

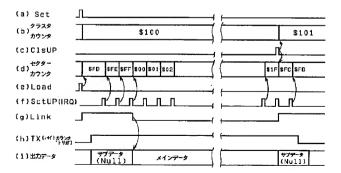
【図1】



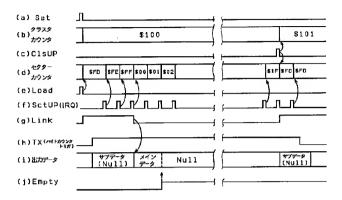
[図2]



【図3】

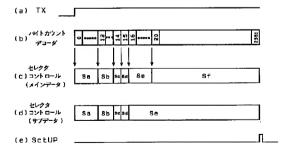


[図4]

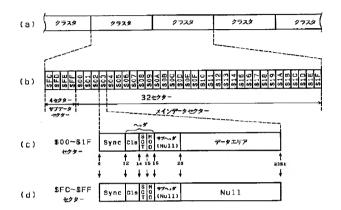


【図5】

セクター内での出力切換タイミング



【図6】



【手続補正書】

【提出日】平成6年11月22日

【手続補正1】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0007

【補正方法】変更

【補正内容】

[0007]

【発明が解決しようとする課題】ミニディスクシステムにおいて記録のための音声データが入力された場合は、その音声データはデータ圧縮処理が施された後、1セクター分に相当するデータ量単位で順次、バッファRAMに取り込まれていく。そしてバッファRAMから順次読み出されて、図6に示したように同期パターン、クラスタアドレス、セクターアドレス、モードデータ、サブヘッダが付加され、セクターフォーマットのデータストリームが形成される。このように生成されたセクターデータは、さらにACIRC及びEFMエンコードが施された後、記録ヘッドに供給されて光磁気ディスクに記録されていくことになる。

【手続補正2】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0008

【補正方法】変更

【補正内容】

【0008】ここで、音声データなどのメインデータに 同期パターン等を加えたセクターデータを生成するため に、記録動作を制御するマイクロコンピュータは、セク ターデータの転送タイミング毎にクラスタ及びセクター アドレスの設定のためのコマンドを送信していた。また、上述のようにサブデータセクターではメインデータエリアがNullデータとされるが、このようなサブデータセクターの生成のためにも、マイクロコンピュータはデータエリアをNull データとするためのコマンドを発していた。さらに、これらの制御はセクターデータをACIRC及びEFMエンコードのために転送する前に行なわなければならず、従ってマイクロコンピュータは常に1つ先のセクターについての情報も管理していなければならない。

【手続補正3】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0021

【補正方法】変更

【補正内容】

【0021】再生RF信号はエンコーダ/デコーダ部8でBFM復調、ACIRC等のデコード処理され、メモリコントローラ12によって一旦パッファRAM13に書き込まれる。なお、光学ヘッド3による光磁気ディスク1からのデータの読み取り及び光学ヘッド3からパッファRAM13までの再生データの転送は1.41Mbit/secで(間欠的に)行なわれる。

【手続補正4】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0025

【補正方法】変更

【補正内容】

【0025】ディスク (光磁気ディスク) 1に対して記

録動作が実行される際には、端子17に供給された記録信号(アナログオーディオ信号)は、A/D変換器18によってデジタルデータとされた後、エンコーダ/デコーダ部14に供給され、音声圧縮エンコード処理を施される。エンコーダ/デコーダ部14によって圧縮された記録データはメモリコントローラ12によって一旦パッファRAM13に書き込まれ、また所定タイミングで読み出されてエンコーダ/デコーダ部8に送られる。そしてエンコーダ/デコーダ部8でACIRCエンコード、EFM変調等のエンコード処理された後、磁気ヘッド駆動回路6に供給される。

【手続補正5】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】 0028

【補正方法】変更

【補正内容】

【0028】 このような記録再生装置では上記したように記録動作時に音声圧縮エンコードを施された音声データがメモリコントローラ12によって一旦パッファRAM13に記憶される。そしてパッファRAM13からは1セクター分に相当するデータ量単位(2332パイト)で順次読み出され、図6に示したように同期パターン、クラスタアドレス、セクターア・レス、モードデータ、サブヘッダが付加され、セクターフォーマットのデータストリームが形成される。そしてエンコーダ/デコーダ部8でACIRC及びEFMエンコードが施された後、磁気ヘッド駆動回路6に供給されて光磁気ディスクに記録されていくことになる。ここで本実施例の場合、このようなセクターデータを生成するためのデータエンコーダがメモリコントローラ12内に形成されている。

【手続補正6】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0042

【補正方法】変更

【補正内容】

【0042】 セクターのパイト $16\sim19$ はNullデータによるサブヘッダである。従ってセレクタコントローラ59はパイトカウント値が『15』となった後、セレクタ57を入力Seに切り換える。これにより各パイト $16\sim19$ の転送タイミングでNullデータ発生部55からのデータ『500』が出力される。

【手続補正7】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0043

【補正方法】変更

【補正内容】

【0043】さらに、セクターのパイト20~2351はデータエリアである。ただし、セクターがサブデータセクターである場合はデータエリアはNullデータとされる。最初にセクターカウンタ53に『\$FD』がロードされているときの転送タイミングでは、サブデータセクターであることからセクターデコーダ62からLink信号が出力されている(図3(g))。これにより、セレクタコントローラ59はパイト20~2351のデータエリアの転送タイミングでセレクタ57を入り、fに設定し、各パイトをNullデータとして出力する。つまり、最初のセクター『\$FD』の転送期間では、パイトカウンタ60のカウント値に応じて図5(d)のようにセレクタ57を切り換えることになる。

【手続補正8】

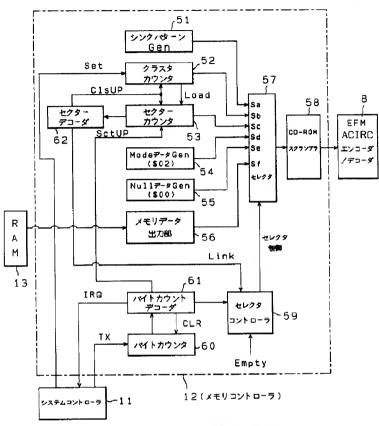
【補正対象書類名】図面

【補正対象項目名】図1

【補正方法】変更

【補正内容】

【図1】



【手続補正9】 【補正対象書類名】図面 【補正対象項目名】図2 【補正方法】変更 【補正内容】 【図2】

